

# ارائه مدل و نقش ژنراتور القایی در توربین برق امواج

امیر حسین قرشی  
سازمان انرژی اتمی ایران

## خلاصه

در این مقاله ضمن معرفی و تشریح سیستم نیروگاه تولید برق از انرژی امواج، عملکرد توربین برق با دیبا با در نظر گرفتن پارامترهای تجربی آن مورد بررسی قرار می‌گیرد. مولد مدل مربوطه یک ژنراتور القایی ۱۵۰ کیلوواتی متصل به شبکه محلی می‌باشد. تغییرات در توان ژنراتور مزبور متأثر از طول موج و نوسانات فصلی در امواج دریا می‌باشد که موجب نوسانات زودگذر ولی قابل توجهی در بازدهی ژنراتور می‌گردد. نوسانات مزبور تحت عنوان حالت ترانزیت تو اتری، مورد تجزیه و تحلیل قرار گرفته است و منحنی مختصات هر یک تشریح شده است. نتایج این مقاله در طراحی بهینه توربین‌های تولید برق از انرژی امواج مؤثر می‌باشند.

**واژه‌های کلیدی :** ژنراتور القایی، توربین برق امواج

## ۱- مقدمه

امواج در اثر انتقال انرژی از باد به دریا به وجود می‌آیند. نرخ این انتقال انرژی بستگی به سرعت باد و مسافتی دارد که در طول آن باد با سطح آب در تماس است. قدرت موج بر حسب کیلوولت بر متر می‌باشد که بیانگر نرخ انتقال انرژی از عرض یک مسیر معینی به طول یک متر و موازی با جبهه موج می‌باشد. بالاترین دانسیته انرژی امواج در سواحلی که در معرض میدان وزش بادهای طولانی و مستمر قرار دارند به وجود می‌آید. علیرغم پوشش بیش از دو سوم کره زمین توسط دریاها و وجود سواحل گستردۀ و مساعد جهت استحصال انرژی کلان نهفته در امواج نیرومند دریاها متأسفانه بشر نتوانسته است به صورت بایسته‌ای از این منبع عظیم انرژی بهره‌برداری نماید. در طی قرن اخیر، ایده استحصال انرژی از امواج کماکان به صورت پراکنده مطرح بوده است ولی عملًا در راستای این امر در دهه ۱۹۷۰ تعدادی از کشورها از جمله انگلستان، آمریکا، هندوستان، ژاپن، ایرلند و کانادا پروژه‌هایی غالباً در سطوح آزمایشی و تحقیقاتی راه‌اندازی نموده‌اند. آنچه باعث تفکیک سیستمهای تبدیل انرژی امواج می‌گردد مبتنی بر روши است که توربین امواج را به حرکت در می‌آورد [۱-۲]. این روشهای عبارتند از: بالا و پایین رفتون (Heaving)، بالا و پایین رفتتن و غلتیدن (Heaving & Pitching)، غلتیدن و نوسان ستون آب (Oscillating Water Column) و پسزنی (Surge).

یک سیستم تبدیل انرژی امواج را می‌توان به سه بخش ایجاد حرکت، توربین و بخش ژنراتور الکتریکی تفکیک نمود. بخش تحرك که موجب حرکت توربین می‌شود متناسب با روشهای چهارگانه فوق الذکر دارای اشکال و سازه‌های مختلفی می‌باشد ولی عموماً روش ستون نوسانگر آب یا OWC روشي است که در اغلب پروژه‌های بهره‌برداری از انرژی امواج عمل جذب انرژی امواج، جهت انتقال به توربین را عهده‌دار می‌باشد. از جمله نیروگاه‌های برق امواج از نوع OWC، نیروگاه‌های ۷۵، ۱۵۰ و ۵۰ کیلوواتی می‌باشند که به ترتیب در کشورهای انگلیس، هند و ژاپن به عنوان پروژه‌های تحقیقاتی و آزمایشی احداث و راه اندازی شده‌اند. در این مقاله نیروگاه ۱۵۰ کیلوواتی مستقر در بندر ویزینجام واقع در استان کرلا کشور هندوستان که نگارنده در تحقیقات و طراحی بخش الکتریکی آن مشارکت داشته است به عنوان مدل پروژه این کار تحقیقاتی مورد بررسی و تحلیل قرار می‌گیرد.

## ۲- مدل پروژه توربین برق امواج

این پروژه تحقیقاتی توسط بخش بهره‌برداری و توسعه اقیانوسهای هندوستان اجرا شده است. بخش‌های الکتریکی پروژه توسط گروه ماشینهای الکتریکی دانشکده برق و الکتریک "IIT" دهلي برنامه‌ریزی و طراحی شده است. اولین ژنراتور القایی جهت تبدیل نیروی امواج با ظرفیت ۱۵۰ کیلووات توسط گروه مزبور و با تحقیق نگارنده در سال ۱۹۹۴ طراحی گردید و متعاقباً این ژنراتور طبق مشخصات طراحی شده توسط کمپانی کیلسکر هندوستان ساخته شد. در حال حاضر نیروگاه مزبور با موفقیت کامل تحت بهره‌برداری می‌باشد. شکل شماره (۲) اسکلت این واحد نیروگاه برق امواج را نشان می‌دهد. مشخصات بخش‌های مختلف این نیروگاه به شرح زیر می‌باشند:

**۱-۲-۱- توربین و توربین پروژه**  
توربین به کار گرفته در این پروژه از نوع توربین "ولز" می‌باشد. این توربین به روش OWC به حرکت در می‌آید.

**Fig.1 Principle of oscillating water column wave energy converter**

**Fig.2 Cross section of the prototype**

اصول کار OWC در شکل شماره (۱) نشان داده شده است. در اینجا حفره‌ای که از قسمت پایین باز است، در مسیر حرکت موج قرار می‌گیرد. نیروی امواج که به صورت تواتری به حد اکثر و حداقل می‌رسد باعث انقباض و انبساط (رفت و برگشت) هوا در محفظه قسمت بالای حفره شده و جریان هوا با حرکت تواتری مشابهی از دهانه بالایی حفره عبور می‌نماید. سپس جریان دو طرفه وارد توربین ولز شده و آن را به حرکت در می‌آورد. توربین ولز به عنوان توربین یکسو کننده جریان هوا عمل

می‌نماید و تحت جریان ورودی دو طرفه چرخش توربین کماکان در یک جهت باقی می‌ماند. تیغه‌های توربین ولز نسبت به صفحه دوران دارای پروفیل قرینه و مقارن بوده و در طول شعاع بدون پیچش می‌باشد. بنابراین طول وتر در سرتاسر تیغه ثابت است و سطح جاروب تیغه‌ها حدوداً ۶۰٪ سطح حلقوی توربین می‌باشد. حد اکثر راندمان توربین ۶۰ درصد است و تأمین این راندمان تحت زاویه حمله بسیار کوچک حدود ۱۰° الی ۱۵° درجه امکان پذیر می‌باشد. جدول شماره (۱) مشخصات فیزیکی این توربین را نشان میدهد.

#### جدول ۱- مشخصات توربین برق امواج

Average Power	52.4 KW
Maximum Power	150 KW
Rated Speed	850 rpm
Turbine Tip Diameter	2 m Approximatly
Approt. Range & Speed	700-1000 rpm
Hub-tip diameter	0.6 m
No. of Blades	8
Blade Chord	320 mm
Blade Profile	NACA 0021

#### ۲-۲- ژنراتور پروژه

در کنار گزینه‌ای که آیا ژنراتور پروژه متصل به شبکه و یا مستقل از شبکه باشد، انتخاب ژنراتور از نوع جریان متناوب و جریان مستقیم و یا حتی در حالت متناوب نوع آسنکرون و سنکرون آن از جمله مباحث مطرح در این گونه پروژه‌ها می‌باشد. ژنراتور جریان مستقیم هرچند از پایداری خوبی برخوردار می‌باشد ولی به علت قیمت بالا و هزینه سرویس و نگهداری بالاتر از رده انتخاب خارج است. با توجه به اینکه توربین و محرک ژنراتور به علت نیروی متغیر امواج دارای سرعتی متواتر و متغیر می‌باشد لذا کاربری ژنراتور سنکرون باعث تولید فرکانس متغیر می‌شود که جهت رفع آن باستی یک مبدل تنظیم فرکانس (Frequency Convertor) و یا وارونگر سرعت متغیر و فرکانس ثابت (VSCF) به مدار اضافه گردد. مضافاً اینکه به کار گرفتن روش اتوماتیک جهت سنکرون نمودن خروجی ژنراتور به شبکه و نیز یک منبع جریان مستقیم برای تأمین جریان میدان مغناطیسی لازم می‌باشد. وجود حلقه‌های اصطکاک و جاروبک‌ها در ژنراتور سنکرون، قطعات مضاعفی هستند که مستلزم سرویس و نگهداری می‌باشند. در صورتی که ژنراتور

آسنکرون، ضمن عاری بودن از مسائل فوق الذکر الکتریسته تبدیل شده را مستقیماً به شبکه تزریق مینماید و دارای بدنه ای مقاوم و مساعد برای محیطهای دارای شرایط سخت نظیر سواحل دریایی میباشد. شبکه متصل به ژنراتور القایی ضمن تأمین ولتاژ و فرکانس، نیروی راکتیو مورد نیاز ژنراتور را نیز تأمین مینماید و تخلیه نیروی راکتیو از شبکه به خصوص در نیروگاه های برق امواج مرکز نبوده و در مساحت وسیعی به موازات ساحل گستردۀ میباشد و لذا برای شبکه مشکل‌ساز نخواهد گردید. به خصوص در مورد نیروگاه هایی در ظرفیت مدل پروژه، تخلیه نیروی راکتیو زیاد مؤثر نبوده ولی به هر حال بکار گرفتن خازن مهارکننده تخلیه توان راکتیو امری است پیشگیرنده و اجتنابناپذیر که غالباً به همراه ژنراتورهای القایی کاربرد دارد. مع الوصف، ژنراتور القایی مورد استفاده در نیروگاه برق امواج نمیتواند از نوع الکتروموتورهای معمول باشد و باید برخوردار باشد: -

- در شرایط قطع شبکه نیروی سیستم به صفر میرسد در حالی که توربین ستاب داشته و امکان وقوع حالت سرعت مضاعف و تا حد دو برابر سرعت سنکرون بعید نمیباشد. بنابراین ژنراتور بایستی طوری طراحی گردد که روتور آن قادر به تحمل سرعتی در حد دو برابر سرعت سنکرون باشد.

- بدنه ژنراتور باید طوری طراحی گردد (طبق استاندارد IP-55) که قادر به محافظت بخشایی داخلی از رطوبت بالای حاکم بر محیطهای دریایی و حتی مقاوم در برابر ریزش آب باشد.

- با توجه به اینکه توربین نیروگاه برق امواج دارای شافت عمودی میباشد بنابراین فلانچ شافت عمودی لازم است.

- به علت شرایط کاری نامساعد، احتمال گرم شدن ژنراتور از حد مجاز زیاد است لذا ژنراتور باید در کلاس F و حرارت محیط ٤٥ درجه سانتیگراد باشد.

- عموماً عملکرد ژنراتور القایی در محدوده تعیش منفی (Slip) صفر الی ۱۰٪ پایدار میماند ولی در ژنراتور نیروگاه برق امواج به دلیل تغییرات زیاد در سرعت توربین باید برخوردار از محدوده بالاتری از تعیش باشد. برای مثال محدوده توان خروجی پایدار برای ژنراتور مدل پروژه باید در حد ۲۰ الی ۱۵ کیلووات کارآئی داشته باشد.

- ژنراتور بایستی متناسب با مشخصات توربین امواج طراحی و ساخته شود. مشخصات ژنراتور القایی به کار گرفته در نیروگاه مدل پروژه به شرح جدول (۲) می باشد.

## جدول ۲ - مشخصات ژنراتور القایی

Rating	:	150	kw
Line voltage	:	415	V
Line current	:	250	A
Hz .	:	50	
Pole No.	:	6	
Base power	:	150	Kw
Stator connection	:	Star	
Rs ( /phase)	:	0.012	
Rr "	:	0.082	
Xs "	:	0.08	
Xr "	:	0.063	
Rm "	:	43.0*	
Xm "	:	2.67*	

(\* At nominal voltage)

## ۲-۳ - عملکرد نیروگاه

به عنوان یک پرژه آزمایشی و به علت عدم دسترسی به آمار و اطلاعات عملی و متقن پیرامون عملکرد این گونه نیروگاه‌ها وجود یک سیستم کنترل رایانه‌ای جهت اندازه‌گیری و ثبت آمار و اطلاعات در مورد پارامترهای نیروگاه از مشخصات امواج گرفته تا مؤلفه‌های الکتریکی از ضروریات این پرژه می‌باشد. اختلال در عملکرد نیروگاه (ژنراتور القایی) به دلیل عدم ثبات و پایداری پارامترهای شبکه متصله از معضلاتی است که عموماً ژنراتورهای القایی متصل به شبکه چه در نیروگاه برق بادی و یا امواج با آن مواجه می‌باشند و این امور قبلًا توسط نگارنده مورد بررسی و تحقیق واقع شده اند [۳-۵]. از جمله مسایل مستثنایی که خاص نیروگاه‌های برق امواج می‌باشد حالت حداقل و حدکثر نیرو و خصوصیت تواتری نیروی ورودی ژنراتور القایی می‌باشد. در یک دور (سیکل) به علت عوض شدن جهت، دو بار جریان هوا از حرکت بازمانده و نیروی حاصله به صفر می‌رسد. از آنجایی که نیروی تولید شده توسط توربین‌های بادی نسبت مستقیم با مکعب سرعت هوا دارد، بنابراین بازدھی توربین نیز به صورت تواتری در نوسان خواهد بود. برای بررسی عملکرد ژنراتور تحت این گونه نوسانات لازم است معادلات دینامیکی در شرایط ترانزیت را به شرح زیر حل نمود.

## ۳ - مدل ریاضی و رایانه‌ای

معادلات دینامیکی یک الکتروموتور القایی سه فاز [۶-۷] عبارتند از :

$$\rho[i_o] = [X_o]^{-1} [V_o]$$

$$T_e = 2X_m (i_{rx} i_{sy} - i_{sx} i_{ry})$$

$$p[i_o] = [X_o]^{-1} [V_o] \quad (1)$$

$$T_e = 2X_m (i_{rx} i_{sy} - i_{sx} i_{ry}) \quad (2)$$

معادله شماره (۱)، مشتق برداری شد جریان بر حسب پارامترهای الکتروموتور، سرعت و ولتاژ ترمینال می باشد. معادله شماره (۲) گشتاور الکترومکانیکی است که به ازای مؤلفه های شد جریان و بر حسب واحد مبنای محاسبه می شود. سپس میتوان مشتق سرعت را از موازن گشتاور مکانیکی تحت معادله زیر به دست آورد.

$$\rho\mu = \frac{(T_e - T_m)}{2\omega H} \quad (3)$$

که در معادلات فوق،

$$[X_o] = \begin{bmatrix} X_s & o & X_m & o \\ o & X_s & o & X_m \\ X_m & o & X_r & o \\ o & X_m & o & X_r \end{bmatrix}$$

$$[i_o] = \begin{bmatrix} i_{sx} & i_{sy} & i_{rx} & i_{ry} \end{bmatrix}_t$$

$$[V_o] = \begin{bmatrix} V_{sx} - R_s i_{sx} \\ V_{sy} - R_s i_{sy} \\ -R_r i_{rx} - \mu X_m i_{sy} - \mu X_r i_{ry} \\ -R_r i_{ry} + \mu X_m i_{sx} + \mu X_r i_{rx} \end{bmatrix}$$

$$X_s = X_{ls} + X_m \quad \text{and} \quad X_r = X_{lr} + X_m$$

$$H = \frac{J\omega_m^2}{2P_b} \quad \text{and} \quad P_b = \text{Base Power in Watts.}$$

معادلات دینامیکی (۱-۳) برای مطالعه و بررسی کلیه حالات ترانزیت به کار گرفته می شوند که البته در این محاسبات عوامل اشباع مغناطیسی، تلفات هسته ای، پدیده پوسته ای و اثر هارمونیکی در نظر گرفته نشده است و کلیه پارامترها غیرمتغیر و ثابت می باشند. در اینجا مؤلفه های شد جریان یعنی  $i_{sx}, i_{sy}, i_{rx}, i_{ry}$  و سرعت  $\mu$  متغیرهای وابسته سیستم می باشند که بردار مشتقشان بر حسب متغیرهای مزبور، پارامترهای سیستم، ولتاژ ورودی و متغیر مستقل  $\theta = wt$  توسط معادلات (۱-۳) پس از مشخص شدن میزان اولیه مؤلفه های ولتاژ یعنی  $V_{sx}, V_{sy}$  به دست می آید.

مطالعات ترانزیت در ژنراتورهای القایی در حال استارت، سوئیچ مجدد، اتصال لحظه ای و غیره که غالباً

در کاربری ژنراتور القایی در توربین‌های برق بادی و توربین‌های آبی کوچک حادث می‌شوند توسط نگارنده در مقالات قبلی به چاپ رسیده است که در مورد توربین برق امواج نیز صادق می‌باشد [۴-۶]. مسئله جدید و جدی که در رابطه با توربین برق امواج با آن مواجه هستیم طبیعت تو اتري انرژي امواج می‌باشد که در این مقاله این نوع ترانزیت مورد بررسی قرار می‌گیرد.

**Fig.3. Pulsating input torque characteristics for the wave energy system**

**(a) Current and speed transients.**

**(b) Transient in input and output power**

**Fig. 4(a-b) Transient response of the wave model by the pulsating wave torque**

**۴- حالت پالسی انرژی امواج**

از بزرگترین موانع و مسائل مربوط به نیروگاه برق امواج که احتمالاً دلیلی بر علل عدم توسعه بهره‌برداری از انرژی امواج می‌تواند باشد، حالت تواتری و ضربه‌ای حرکت امواج است که نیروی حاصله در هر سیکل ۸ الی ۱۰ ثانیه‌ای (یک حرکت رفت و برگشت) دو مرحله به حداقل و حداقل می‌رسد. بنابراین گشاور واردہ در زمانی در حدود ۴ تا ۵ ثانیه از صفر به حداقل رسیده و دوباره به صفر بر می‌گردد. در موقعی که جریان موج ضعیف است امکان اینکه سرعت ژنراتور از سرعت سنکرون کمتر شده و به حالت موتور در بیاید بعید نمی‌باشد. که در آن صورت به جای تزریق توان اکتیو به شبکه به یک الکتروموتور مصرف‌کننده توان اکتیو تبدیل می‌شود. بنابراین شناخت این وضعیت و متعاقباً اتخاذ تدبیر اولیه طراحی و نیز تدبیر تدارکاتی در امحاء حالت پالسی از ملزمات این سیستم می‌باشد.

عملکرد توربین برق امواج در حالت ترانزیت پالسی منبعث از امواج را نیز می‌توان مشابه دیگر حالات ترانزیت با حل معادلات (۳-۱) بررسی و مشخص نمود. در این حالت شبیه حالت استارت، مقادیر اولیه سرعتیم و مؤلفه‌های شدت جریان صفر می‌باشند. وضعیت اولیه گشاور واردہ به شافت به صورت پالسی بوده و در شکل شماره (۳) نشان داده شده است. در اینجا حداقل توان به میزان ۱/۵ برابر توان اسمی محاسبه شده است. در این حالت متوسط فرکانس تواتری امواج به میزان ۱/۰ در نظر گرفته شده است. بنابراین نیروی تولید شده در هر ۵ ثانیه یکبار از حداقل به حداقل صفر می‌رسد. لازم به ذکر است که سرعت تواتر یک موج به فصل و نوع آب و هوای منطقه بستگی دارد. به دلیل نوسان در نیروی ورودی ژنراتور، نیروی الکتریسته تولید شده نیز تواتری می‌گردد و شکل شماره (۴) نتایج حل معادلات دینامیکی برای ترانزیت حالت پالسی است که منحنی ترانزیت در توان ورودی، توان خروجی، شدت جریان و سرعت نیروگاه ۱۵۰ کیلوواتی را نشان میدهد.

## ۵- نتیجه‌گیری

- با توجه به تجارب و مطالعات انجام شده، بهره‌برداری از انرژی امواج در سطح گستردگی امکان‌پذیر می‌باشد. لازم است این امر در راستای استحصال انرژی عظیم امواج در وسعت سواحل شمال و جنوب ایران نیز مورد توجه واقع گردد.
- استفاده از ژنراتور القایی در توربین برق امواج و اتصال آن به شبکه محلی/ سراسری از مناسبترین سیستم‌های تولید برق از نیروی امواج می‌باشد. همانگونه که در مقاله تشریح گردید، عملًا کارآیی و مسائل مواجه با اینگونه نیروگاه برق امواج

شناصایی شده اند و لذا برنامه توسعه بهره برداری انرژی امواج در مجموعه انرژی های تجدیدپذیر را میتوان در اولویت بالاتری قرار داد.

- بررسی کارآیی و عملکرد ژنراتورهای القایی متصل به شبکه در نیروگاه های برق امواج تحت شرایط غیرعادی و حالات ترانزیت، خاصه در توربین های برق امواج بسیار حائز اهمیت میباشد. این گونه ترانزیت را نیز میتوان از طریق معادلات دینامیکی و با استفاده از تئوری مؤلفه های متقارن لحظه ای (instantaneous symmetrical component) RKM برای شبیه سازی و تهیه نرم افزار رایانه ای تحلیل و بررسی نمود. همان گونه که در شکل (۴) آمده است میتوان نتایج به دست آمده برای حالات ترانزیت در مدل پروژه برق امواج ۱۵۰ کیلوواتی را به راحتی تحلیل نمود. تأثیرات بر شدت جریان، نشان دهنده ترانزیت در زمان شروع (۰/۰۵ ثانیه) میباشد که متعاقباً به حالت نوسانات تناوبی متعادل تبدیل میگردد. روند منحنی سرعت نیز شاهد حداکثر ترانزیت ۱/۱۵۵ برابر میباشد که پس از گذشت ۰/۰۷۱ ثانیه به صورت تناوبی بالاتر و کمتر از سرعت سنکرون تواتر میکند. بنا بر این متناسب با نوع امواج در مناطق مختلف، الکتروموتور به کار گرفته شده در هر دو حالت موتور و ژنراتور کار میکند. این گونه روند سرعت منجر به ذخیره انرژی اینرسی کافی نشده و لذا لازم است ژنراتور القایی برای دامنه وسیع تری از سرعت طراحی گردد تا بتوان انرژی اینرسی بیشتری ذخیره کرده و در حالت افت سرعت از موتور شدن ژنراتور جلوگیری نمود. توان خروجی ژنراتور که ضریبی از حالات لحظه ای ولتاژ و شدت جریان میباشد. طبق منحنی شکل (۴ - ب) متناسب با گشاور واردہ در تواتر میباشد.

نظر به اینکه برای اولین بار است که این گونه تحقیقات در مورد نیروگاه های برق امواج صورت گرفته است لذا امید است که نتایج مذبور جهت توسعه تحقیقات و احداث اینگونه نیروگاه های نوظهور، مثمر ثمر واقع شود.

## لیست اصطلاحات

$R_{qs}, R_{rlr}$	Stator, rotor resistance (per phase)
$R_m, X_m$	Stator, rotor leakage reactance (per phase)
$v_{sx}, v_{sy}$	Core loss resistance and magnetizing reactance (per phase)
$i_{sx}, i_{sy}$	Real and imaginary parts of the i.s.c. voltage
$\omega$	Real and imaginary parts of the i.s.c. currents
$\rho$	Base angular frequency in radian/sec
$T_e$	Operator (d/ dt)
$\omega_m$	Instantaneouse developed electromagnetic torque
	Synchronouse speed in mechanical radian/sec

$\mu$	Per unit rotor speed			
$T_m$	Shaft load torque			
$J$	Moment of inertia			
$H$	Inertia constant of the rotating parts of the system			
$\theta$	Angular velocity = $\omega t$	Runge	Kutta	Merson
RKM				

### مراجع

- 1- J. M. Leishman, G. Scobie, "The Developments of Wave Power" NEL Report No. EAM25, 1976.
- 2- New Renewable Energy Resources, book published by WEC,1994 (Translated in persian by Deptt. of Energy, Ministry of Power, Tehran, Iran, 1994).
- 3- A.H. Ghorashi, "Investigations on grid connected induction generators relevant to wind/hydro/wave energy systems", Ph-D thesis, IIT Delhi 1993.
- 4- A. H. Ghorashi, S. S. Murthy, B. P. Singh, " Analysis of Wind Driven Grid Connected Induction Generators Under Unbalanced Grid Conditions", IEEE Transaction on Energy Conversion, Vol. 9, No. 2, June 1994, pp 217-223.
- 5- A. H. Ghorashi, S. S. Murthy, " Investigation on Grid Connected Wind and Mini Hydro Generating Systems", Proc. ICEE-93, Amirkabir University of Technology, Iran, 1993.
- 6- A. H. Ghorashi, S.S. Murthy, "Transient Analysis of Induction Generators Actuated by Renewable Energy Sources to Feed Power to Local Grids", IEEE/PES, Summer Meeting, USA, 1994.
- 7- S. S. Murthy, G. J. Berg, "A New Approach to Dynamic Modelling and Transient Analysis of SCR Controlled Induction Motors", IEEE Trans. , PAS-101, No. 9, 1982, p 3141.